

## ВЛИЯНИЕ ЭФФЕКТА ХОЛЛА НА СЖИМАЕМОСТЬ ПЛАЗМЫ В СИЛЬНОМ ТОРОИДАЛЬНОМ МАГНИТНОМ ПОЛЕ

В. П. Жуков, Г. Фукс\*

Институт вычислительных технологий СО РАН, 630090 Новосибирск

\* Институт физики плазмы, Юлих, Германия

Исследуется развитие тиринг-неустойчивости при наличии большого тороидального поля и высокой проводимости плазмы. Показано, что изменение плотности плазмы в этом случае может быть значительным.

В данной работе исследуются некоторые аспекты влияния эффекта Холла на процессы пересоединения в цилиндрической (винтовой) геометрии в приближении сильного магнитного поля, направленного вдоль оси цилиндра. Интерес к этой задаче связан с проблемами, возникающими при описании пилообразных колебаний в токамаках. Известно, что простая двумерная модель Кадомцева [1, 2], давая в принципе правильную картину этих колебаний, имеет несоответствия с экспериментальными результатами [3, 4]: время пересоединения оказывается меньше, чем предсказывает [1, 2], и в некоторых экспериментах не наблюдается полного пересоединения. Численное моделирование трехмерных задач в приближении одножидкостной магнитной гидродинамики [5, 6] дает близкие к [1, 2] результаты.

В последнее время делаются попытки объяснить несоответствие теории [1, 2] и эксперимента влиянием эффекта Холла [7–12]. В [7, 8] исследуется влияние градиента электронного давления в обобщенном законе Ома. В [7–12] используется разложение исходных уравнений по параметру  $R \ll 1$ , равному отношению большого радиуса токамака к малому. Предполагается также, что изменение плотности равно нулю или мало.

В настоящей работе показано, что формальное разложение МГД-уравнений по параметру  $R$  позволяет получить уравнения, согласно которым:

- 1) изменение плотности мало (порядка  $R^{-1}$ );
- 2) член, содержащий электронное давление в обобщенном законе Ома, в отличие от [7, 8] исчезает. Это естественно, поскольку, для того чтобы он оказывал влияние на течение, необходимо наличие градиента как давления, так и плотности;

3) в упрощенном уравнении для вектор-потенциала появляется член, содержащий полное давление, не имеющий никакого отношения к  $\nabla p_e$  в обобщенном законе Ома и связанный с вмороженностью магнитного поля в электронную компоненту плазмы.

Однако оценки и результаты численного моделирования показывают, что, согласно этим уравнениям, изменение плотности мало, если параметр  $\alpha R^{-3/2} \nu^{-1/2}$  мал ( $\alpha$  — коэффициент Холла, равный отношению ионного дисперсионного размера  $c/\omega_{pi}$  к малому радиусу токамака,  $\nu$  — коэффициент магнитной вязкости). Для большинства токамаков параметр  $\alpha R^{-3/2} \nu^{-1/2}$  велик. Поэтому изменение плотности может быть значительным и формальное разложение оказывается неприменимым, что связано с наличием тонких токовых слоев.

В данной работе приведена система уравнений, в которой используется разложение по параметру  $R$ , но изменение плотности не предполагается малым. Из этих уравнений видно, что корректный учет градиентов плотности, даже если само изменение плотности мало, не является простой задачей. Поэтому разложение по параметру  $R$  не имеет существенных преимуществ для численного анализа по сравнению с решением исходных уравнений.

**Исходные уравнения.** В качестве исходных уравнений возьмем уравнения магнитной гидродинамики, учитывающие эффект Холла [13, 14]. Пренебрежем инерцией электронов, которая для интересующих нас эффектов не существенна. В общепринятых обозначениях система уравнений имеет вид

$$\rho \left( \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) \mathbf{V} \right) = -\nabla(p_e + p_i) + \mathbf{j} \times \mathbf{H}, \quad \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{V}) = 0, \quad \mathbf{j} = \nabla \times \mathbf{H},$$

$$\mathbf{E} = -\mathbf{V}_e \times \mathbf{H} + \nu \mathbf{j} - \alpha \rho^{-1} \nabla p_e, \quad \mathbf{V}_e = \mathbf{V} - \alpha \rho^{-1} \mathbf{j}, \quad \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} = -\nabla \times \mathbf{E}.$$

В цилиндрической системе координат  $(r, \varphi, z)$  в случае винтовой симметрии  $\partial/\partial z = -R^{-1} \partial/\partial \varphi$  эти уравнения примут вид

$$\rho \left( \frac{\partial V_g}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) V_g \right) = \operatorname{div}(\mathbf{H} H_g); \quad (1)$$

$$\rho \left( \frac{\partial V_r}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) V_r - \frac{V_\varphi^2}{r} \right) = -\frac{\partial(p_e + p_i)}{\partial r} + \left( 1 + \frac{r^2}{R^2} \right)^{-1} \left( -\frac{\partial H_g^2/2}{\partial r} + j_g \frac{\partial A_g}{\partial r} \right); \quad (2)$$

$$\rho \left( \frac{\partial V_\varphi}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) V_\varphi + \frac{V_\varphi V_r}{r} \right) = -\frac{1}{r} \frac{\partial(p_e + p_i)}{\partial \varphi} + \left( 1 + \frac{r^2}{R^2} \right)^{-1} \left( -\frac{1}{r} \frac{\partial H_g^2/2}{\partial \varphi} + j_g \frac{1}{r} \frac{\partial A_g}{\partial \varphi} + \frac{r}{R} \operatorname{div}(\mathbf{H} H_g) \right); \quad (3)$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{V}) = 0; \quad (4)$$

$$\frac{\partial A_g}{\partial t} + (\mathbf{V}_e \nabla) A_g = -\nu j_g; \quad (5)$$

$$\frac{\partial H_z}{\partial t} + \operatorname{div}(\mathbf{V}_e H_z) = \operatorname{div}(\mathbf{H} V_{ez}) + \nu \Delta_s H_z - \alpha \operatorname{div}(\rho^{-1}(\mathbf{e} \times \nabla) p_e), \quad \mathbf{e} = (0, 0, 1); \quad (6)$$

$$\mathbf{V}_e = \mathbf{V} - \alpha \rho^{-1} \mathbf{j}, \quad H_s = -\frac{\partial A_g}{\partial r}, \quad H_r = \frac{1}{r} \frac{\partial A_g}{\partial \varphi}, \quad j_s = -\frac{\partial H_g}{\partial r}, \quad (7)$$

$$j_r = \frac{1}{r} \frac{\partial H_g}{\partial \varphi}, \quad j_g = -\Delta_s A_g + 2 \frac{H_z}{R}.$$

Здесь  $f_s$  и  $f_g$  — величины, связанные с компонентами вектора  $\mathbf{f}$  следующим образом:

$$f_s = f_\varphi - \frac{r}{R} f_z, \quad f_g = f_z + \frac{r}{R} f_\varphi; \quad \Delta_s = \left( 1 + \frac{r^2}{R^2} \right) \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial}{\partial r} \right);$$

$$\operatorname{div}(\mathbf{f}) = \frac{1}{r} \frac{\partial r f_r}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial f_s}{\partial \varphi}; \quad (\mathbf{f} \nabla) g = f_r \frac{\partial g}{\partial r} + f_s \frac{\partial g}{\partial \varphi};$$

$A_g$  —  $g$ -компонента вектор-потенциала;  $H_z$  и  $H_g$  —  $z$ - и  $g$ -компоненты магнитного поля;  $\mathbf{V}_e$  — скорость электронов. Система (1)–(7) приведена в безразмерных переменных [13]. В качестве масштаба длины взят характерный поперечный размер плазмы  $a$  (малый радиус

токамака), скорости — скорость Альфвена, вычисленная по тороидальному магнитному полю:  $V_A = H_z / \sqrt{4\pi\rho}$ , времени —  $a/V_A$ , магнитного поля —  $H_z$ .

Уравнения (1)–(7) должны быть дополнены уравнениями для электронного  $p_e$  и ионного  $p_i$  давления, конкретный вид которых будет уточнен ниже.

**Начальные и граничные условия.** В качестве начальных условий выберем следующие:

$$\rho = 1, \quad H_z = 1, \quad V_z = 0, \quad H_r = 0, \quad H_s = \frac{r}{R} \left( \frac{1 - (1 - r^2)^{q+1}}{qr^2} - 1 \right). \quad (8)$$

Таким образом, имеем ситуацию с нейтральным слоем. Вблизи оси координат  $H_s > 0$ , а при больших радиусах  $H_s < 0$ . Положение нейтральной поверхности ( $H_s = 0$ ) зависит от величины  $q$ .

Давление плазмы в начальный момент времени полагается таким, чтобы обеспечить равновесие плазмы в магнитном поле. Равновесие нарушалось малым возмущением скорости, конкретный вид которого не играет роли.

Задача решалась в области  $0 \leq r \leq 1$ ,  $0 \leq \varphi \leq 2\pi$ . Граница  $r = 1$  полагается проводящей поверхностью:

$$H_r = 0 \quad (A_g = \text{const}), \quad V_r = 0, \quad p_{e,i} = \text{const}, \quad E_\varphi = V_{er}H_z - V_{ez}H_r - \nu \frac{\partial H_z}{\partial r} - \frac{1}{\rho r} \frac{\partial \bar{p}_e}{\partial \varphi} = 0.$$

**Приближение большого  $R$ .** Упростим поставленную выше задачу, предполагая  $R^{-1} \ll 1$ , аналогично тому, как это делается в [1, 2], но в отличие от [1, 2] не будем считать, что изменение плотности мало. При этом имеем следующий масштаб величин:

$$o(1) : H_z, \rho, \nabla_\perp, \quad o(R^{-1}) : A_g, V_r, V_\varphi, \frac{\partial}{\partial t}, \quad o(R^{-2}) : H_z - 1, p_{e,i}, j_r, j_z, V_z.$$

В первом приближении получаем модель Кадомцева:

$$\rho \left( \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) \mathbf{V} \right) = -\nabla(p_e + p_i + H_g) + j_g \nabla A_g, \quad (9)$$

$$\frac{\partial A_g}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) A_g = -\nu j_g, \quad \text{div } \mathbf{V} = 0, \quad \frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \mathbf{V}) = 0.$$

Если в начальный момент времени  $\rho = 1 + O(R^{-1})$ , то отклонение  $\rho$  от единицы будет порядка  $O(R^{-1})$  и во все последующие моменты времени. Тогда для завихренности  $\omega = (\mathbf{e} \text{ rot } \mathbf{V})$  запишем уравнение

$$\frac{\partial \omega}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) \omega = \text{div}(\mathbf{H} j_g). \quad (10)$$

Второе приближение позволяет учесть интересующие нас эффекты. Оно имеет вид

$$\rho \left( \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) \mathbf{V} \right) = -\nabla(p_e + p_i + H_g) + j_g \nabla A_g; \quad (11)$$

$$\frac{\partial A_g}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) A_g = -\nu j_g, \quad j_g = \frac{2}{R} - \Delta A_g; \quad (12)$$

$$\text{div } \mathbf{V} = -\alpha \text{div}(\rho^{-1} \{ \mathbf{e} \times \nabla(p_e + H_g) + \mathbf{H} j_g \}); \quad (13)$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \mathbf{V}) = 0; \quad (14)$$

$$\mathbf{H} = -\mathbf{e} \times \nabla A_g, \quad \mathbf{j} = -\mathbf{e} \times \nabla H_g, \quad \mathbf{V}_e = \mathbf{V} - \alpha \rho^{-1} \mathbf{j}. \quad (15)$$

Здесь под  $\mathbf{V}$ ,  $\mathbf{H}$  и  $\mathbf{j}$  понимаются их поперечные ( $r$  и  $s$ ) компоненты;  $\Delta$  — обычный оператор Лапласа. Заметим, что в этом приближении  $V_z = 0$ . При  $\alpha = 0$  модель (11)–(15) переходит в модель Кадомцева.

Оценим, как меняется плотность согласно уравнениям (11)–(15). Из (13) следует

$$\mathbf{V} = \mathbf{V}_0 - \alpha \rho^{-1} (\mathbf{e} \times \nabla(p_e + H_g) + \mathbf{H}j_g), \quad (16)$$

где  $\mathbf{V}_0$  — вектор, дивергенция которого равна нулю. Величину  $\mathbf{V}_0$  можно найти из совместного решения уравнений (11) и (13).

Подставляя (16) в (14), получим

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + (\mathbf{V}_0 \nabla) \rho = \alpha \operatorname{div}(\mathbf{H}j_g). \quad (17)$$

Представляя  $\rho$  в виде  $\rho = 1 + \alpha \rho_*$ , для  $\rho_*$  имеем такое же уравнение, как для завихренности в модели Кадомцева (10). Таким образом, если коэффициент  $\alpha$  достаточно мал, то верна формула  $\rho \approx 1 + \alpha \omega$ . Так как  $\omega \sim R^{-1}$ , то формально изменение плотности мало. Однако, как известно, течение, возникающее при малых  $\nu$ , сопровождается образованием токового слоя шириной порядка  $\nu^{1/2}$ . Плазма втекает в этот слой со скоростью порядка  $\nu^{1/2}$  и вытекает вдоль него со скоростью порядка альфвеновской, вычисленной по полоидальному магнитному полю [1, 2]. Таким образом, завихренность  $\omega \sim \nu^{-1/2}$ .

Легко видеть, что модель Кадомцева обладает следующим свойством: если  $\mathbf{V}(t, \mathbf{r})$  и  $A_g(t, \mathbf{r})$  — решения (9), (10) при  $R = R_*$ ,  $\nu = \nu_*$  и начальных данных (8), то функции  $R_* \mathbf{V}(R_* t, \mathbf{r})$ ,  $R_* A_g(R_* t, \mathbf{r})$  будут решениями этих уравнений при  $R = 1$ ,  $\nu = \nu_* R_*$ . Поэтому для  $\omega$  имеем скейлинг:  $\omega \sim R^{-3/2} \nu^{-1/2}$ . Соответственно изменение плотности будет порядка  $\alpha R^{-3/2} \nu^{-1/2}$ . Данная величина для реальных токамаков очень большая. Например, для типичных параметров установки TEXTOR ( $\alpha \approx 0,05$ ,  $R \approx 3,8$ , кулоновское значение  $\nu \sim 10^{-8}$ ) она равна 60.

**Приближение малого изменения плотности.** Выясним более точно, при каких параметрах изменение плотности будет существенным. Для этого предположим, что значение  $\alpha$  достаточно мало; поэтому  $\rho - 1 \sim R^{-1}$ ,  $\operatorname{div} \mathbf{V} \sim R^{-2}$ . По существу, это будет формальное разложение уравнений (1)–(7) с начальными условиями (8) по параметру  $R$ .

Уравнение (13) в данном случае примет вид

$$\operatorname{div} \mathbf{V} = -\alpha \operatorname{div}(\mathbf{H}j_g). \quad (18)$$

Таким образом, эффекты, связанные с градиентом электронного давления в законе Ома, пропадают. Напомним, что (13) получено из уравнения (6), которое содержит  $\nabla p_e$ .

С учетом (18) с необходимой по  $R^{-1}$  точностью из (11) получим ( $\omega = (\mathbf{e} \operatorname{rot} \mathbf{V})$ )

$$\begin{aligned} \frac{\partial \omega}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) \omega &= (1 + \alpha \omega) \operatorname{div} \frac{\mathbf{H}j_g}{\rho} - \operatorname{div} \frac{\operatorname{rot}(P\mathbf{e})}{\rho}, \\ \mathbf{V} &= -(\mathbf{e} \times \nabla \psi_\omega) - \alpha \mathbf{H}j_g, \quad \Delta \psi_\omega = -\omega + \alpha \operatorname{div}(j_g \nabla A_g). \end{aligned} \quad (19)$$

Величину  $P = p_e + p_i + H_g$  можно вычислить с достаточной точностью, взяв дивергенцию от (11) и положив  $\rho = 1$  и  $\operatorname{div} \mathbf{V} = 0$ :

$$\Delta P = \operatorname{div}(j_g \nabla A_g) - \frac{\partial V_i}{\partial x_l} \frac{\partial V_l}{\partial x_k}. \quad (20)$$

Для плотности запишем

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} - (\mathbf{e} \times \nabla \psi_\omega) \nabla \rho = \alpha \operatorname{div}(\mathbf{H}j_g). \quad (21)$$

Для выражения  $(\mathbf{V}_e \nabla) A_g$  в (12) с учетом (15) и того, что  $(\mathbf{H} \nabla) A_g = 0$ , имеем

$$\begin{aligned} (\mathbf{V}_e \nabla) A_g &= -(\mathbf{e} \times \nabla \psi_\omega) - \alpha \rho^{-1} \mathbf{j} \nabla A_g \approx \\ &\approx -(\mathbf{e} \times \nabla \psi_\omega) + \alpha (\mathbf{e} \times \nabla H_g) \nabla A_g = -(\mathbf{e} \times \nabla \{\psi_\omega - \alpha P + \alpha(p_e + p_i)\}) \nabla A_g. \end{aligned}$$

Для функции  $\psi_a = \psi_\omega - \alpha P$  из (19) и (20) следует

$$\Delta \psi_a = -\omega + \alpha \frac{\partial V_k}{\partial x_l} \frac{\partial V_l}{\partial x_k}. \quad (22)$$

Таким образом, для  $A_g$  получим

$$\frac{\partial A_g}{\partial t} - (\mathbf{e} \times \nabla \psi_a + \alpha \mathbf{e} \times \nabla (p_e + p_i)) \nabla A_g = -\nu j_g. \quad (23)$$

Подчеркнем, что член, содержащий полное давление в (23), никакого отношения к  $p_e$  в обобщенном законе Ома не имеет. Он появляется благодаря в замороженности магнитного поля в электронную компоненту плазмы, т. е. благодаря выражению  $\alpha \rho^{-1} \mathbf{j} \times \mathbf{H}$  в обобщенном законе Ома. Причина появления обсуждаемого слагаемого состоит в том, что приближение большого тороидального поля позволяет выразить полоидальный ток через давление плазмы.

Ниже для простоты будем полагать, что в силу большой температуропроводности вдоль магнитного поля температуры  $T_e$  и  $T_i$  постоянны вдоль поля, т. е.  $T_{e,i} = T_{e,i}(A_g, t)$ . В случае токамаков  $T_e$  вдоль поля постоянна с большой точностью. Для ионов это, вообще говоря, не так, хотя ионная теплопроводность вдоль магнитного поля велика. Тогда в (23) член  $(\mathbf{e} \times \nabla p_{i,e}) \nabla A_g = T_{i,e} (\mathbf{e} \times \nabla \rho) \nabla A_g + \rho (\mathbf{e} \times \nabla T_{i,e}) \nabla A_g = T_{i,e} (\mathbf{e} \times \nabla \rho) \nabla A_g \sim R^{-4}$ , и им можно пренебречь. Подчеркнем, что корректный учет  $\nabla \rho$  здесь требует учета  $\nabla \rho$  и в уравнении (13). Это означает, что в данном случае надо использовать систему (11)–(15) и уравнение для  $A_g$  оказывается весьма не простым (см. приложение).

В итоге получим замкнутую систему уравнений (19)–(23), которая не требует знания конкретного распределения температуры.

Уравнения (19)–(23) обладают следующим свойством: если  $\rho(t, \mathbf{r})$ ,  $\mathbf{V}(t, \mathbf{r})$  и  $A_g(t, \mathbf{r})$  — решения (19)–(23) при  $R = R_*$ ,  $\alpha = \alpha_*$ ,  $\nu = \nu_*$  и начальных данных (8), то функции  $\rho(R_* t, \mathbf{r})$ ,  $R_* \mathbf{V}(R_* t, \mathbf{r})$ ,  $R_* A_g(R_* t, \mathbf{r})$  будут решениями этих уравнений при  $R = 1$ ,  $\alpha = \alpha_*/R_*$ ,  $\nu = \nu_* R_*$ , что позволяет ограничиться изучением случая  $R = 1$ .

Система уравнений (19)–(23) решалась численно. Расчеты показывают, что при не очень больших  $\alpha$  с большой точностью выполняется формула  $\rho \approx 1 + \alpha \omega$ . В процессе пересоединения  $\omega$  растет, достигая максимума в момент полного пересоединения, а затем уменьшается до нуля. Типичное распределение  $\omega$  показано на рис. 1. Картина перезамкнувшихся силовых линий магнитного поля приведена на рис. 2. Асимметрия в распределении  $\omega$  связана с наличием холловских членов: она тем больше, чем больше коэффициент  $\alpha$ .

В целом картина пересоединения при  $\alpha \neq 0$  мало отличается от модели Кадомцева, поскольку выбираем малые значения  $\alpha$ , чтобы система (19)–(23) была применима. Однако эти расчеты позволяют составить представление об изменении плотности в зависимости от  $\nu$  и  $\alpha$ . Приведем оценки для токамака TEXTOR. Для этой установки  $\alpha = 0,05$ ,  $R = 3,8$ ,  $\nu = 10^{-8}$ . Расчеты показывают, что уже при  $\nu = 2,5 \cdot 10^{-6} \gg 10^{-8}$  максимальное по времени и пространству отличие  $\rho$  от единицы достигает 20 %. Значение  $\omega$ , а следовательно, и отличие  $\rho$  от единицы увеличиваются с уменьшением  $\nu$ . Таким образом, роль обсуждаемых эффектов при параметрах реальной установки может только увеличиться.

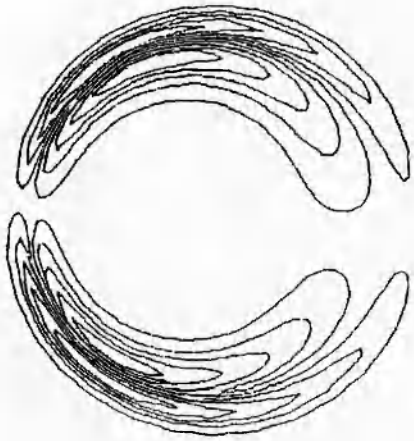


Рис. 1



Рис. 2

### Приложение

В настоящей работе показано, что при типичных для токамаков параметрах плазмы изменение плотности при развитии тиринг-моды может быть большим. Область наибольшего изменения сосредоточена в узкой окрестности нейтрального слоя. Поэтому градиенты плотности велики, что может существенным образом изменить картину течения. Корректный учет  $\nabla\rho$  предполагает использование уравнений (11)–(15).

Покажем, как будет выглядеть уравнение для вектор-потенциала системы (11)–(15). Введем завихренность  $\omega = (\mathbf{e} \text{rot } \mathbf{V})$  и функцию  $\psi$ :  $\mathbf{V}_0 = -(\mathbf{e} \times \nabla\psi)$  (см. (16)). Для  $\psi$  имеем

$$\Delta\psi = -\omega + \alpha \operatorname{div} \frac{j_g \nabla A_g - \nabla(p_e + H_g)}{\rho}. \quad (24)$$

Взяв дивергенцию от (11), получим

$$\operatorname{div} \frac{j_g \nabla A_g - \nabla(p_e + H_g)}{\rho} = \operatorname{div} \frac{\nabla p_i}{\rho} + \frac{d}{dt} \operatorname{div} \mathbf{V} + \frac{\partial V_k}{\partial x_l} \frac{\partial V_l}{\partial x_k}. \quad (25)$$

Здесь  $d/dt = \partial/\partial t + (\mathbf{V}\nabla)$ . Так как  $\operatorname{div} \mathbf{V} = -\rho^{-1}(d\rho/dt)$ , то  $d(\operatorname{div} \mathbf{V})/dt = -d^2(\ln \rho)/dt^2$ . Подставляя последнее в выражение  $(\mathbf{V}_e \nabla)\nabla A_g = (\mathbf{V} + \alpha\rho^{-1}(\mathbf{e} \times \nabla H_g))\nabla A_g$ , учитывая  $(\mathbf{H}\nabla)\nabla A_g = 0$  и (16), (24), (25), запишем

$$\frac{\partial A_g}{\partial t} + (\mathbf{V}_a \nabla) A_g = -\nu j_g,$$

где

$$\mathbf{V}_a = (\mathbf{e} \times \nabla \Delta^{-1} \omega) - \alpha \rho^{-1} (\mathbf{e} \times \nabla p_e) - \alpha \left( \mathbf{e} \times \nabla \Delta^{-1} \left( \operatorname{div} \frac{\nabla p_i}{\rho} \right) \right) - \alpha \left( \mathbf{e} \times \nabla \Delta^{-1} \left( \frac{\partial V_k}{\partial x_l} \frac{\partial V_l}{\partial x_k} - \frac{d^2(\ln \rho)}{dt^2} \right) \right);$$

$\Delta^{-1}$  — обратный оператор Лапласа. Как видно, учет градиента плотности не является простым.

Отметим, что отличия реальной тороидальной геометрии от винтовой, использованной в данной работе, также проявляются во втором порядке разложения по  $R$ . На характер пилообразных колебаний могут влиять и такие факторы, как электронная инерция [10], продольная электронная вязкость [12] и т. п. Однако вывод о возможности существенного изменения плотности в процессе развития неустойчивости срыва в плазме токамаков остается в силе и в этих случаях. Он следует из того, что  $\operatorname{div} \mathbf{V}$  оказывается порядка  $\alpha \mathbf{H}\nabla j_z$ .

В случае большой проводимости значение  $j_z$  велико, поэтому плазму нельзя считать несжимаемой. Выражение для  $\operatorname{div} \mathbf{V}$  можно получить из уравнения для  $H_z$  (необязательно в случае винтовой геометрии) в предположении малости  $\partial H_z / \partial t$  по сравнению с другими членами данного уравнения. Это верно, если характерное время процесса намного больше альфвеновского времени  $a/V_A$ , что соответствует реальности. Предположение  $R^{-1} \ll 1$  необязательно.

Авторы выражают благодарность Г. И. Дудниковой и С. В. Буланову за полезные обсуждения.

Работа выполнена при частичной поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (код проекта 96-01-01572), Фонда INTAS (N 93-2836) и Германского исследовательского общества (DFG).

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Кадомцев Б. Б., Погуце О. П. Нелинейные винтовые возмущения плазмы в токамаке // ЖЭТФ. 1973. Т. 65, вып. 2(8). С. 575–589.
2. Кадомцев Б. Б. О неустойчивости срыва в токамаках // Физика плазмы. 1975. Т. 1, вып. 5. С. 710–715.
3. Soltwisch H., Stodiek W., Maniskam J., Schluter J. Current density profiles in the TEXTOR tokamak // Plasma Physics and Controlled Nuc. Fus. Res. 1986. Proc. Intern. Conf., Kyoto, 1986. VI. P. 263–273.
4. Soltwisch H. Current density measurements in tokamak devices // Plasma Phys. and Contr. Fusion. 1992. V. 34, N 12. P. 1669–1698.
5. Baty H., Luciani J.-F., Bussas M.-N. Transition from a resistive kink mode to Kadomtsev reconnection // Nucl. Fusion. 1991. V. 31, N 11. P. 2055–2062.
6. Ademir A. J., Wiley J. C., Ross D. W. Toroidal studies of sawtooth oscillations in tokamaks // Phys. Fluids B. 1989. V. 1(4). P. 774–787.
7. Kleva R. G., Drake J. F., Waelbroeck F. L. Fast reconnection in high temperature plasmas // Phys. Plasmas. 1995. V. 2(1). P. 23–34.
8. Xiong Wang, Bhattacharjee A. Nonlinear dynamics of the  $m = 1$  kink-tearing instability in a modified magnetohydrodynamic model // Phys. Plasmas. 1995. V. 2(1). P. 171–181.
9. Zakharov L., Roger B. Two-fluid MHD description of the internal kink mode in tokamaks // Phys. Fluids B. 1992. V. 4(10). P. 3285–3301.
10. Kleva R. G., Drake J. F., Denton R. E. The fast crash of the central temperature during sawteeth in tokamaks // Phys. Fluids. 1987. V. 30(7). P. 2119–2128.
11. Ademir A. Y. Nonlinear studies of  $m = 1$  modes in high-temperature plasmas // Phys. Fluids B. 1992. V. 4(1). P. 3469–3472.
12. Qingquan Y. U. A new theoretical model for fast sawtooth collapse // Nucl. Fusion. 1995. V. 35, N 8. P. 1012–1014.
13. Березин Ю. А., Федорук М. П. Математическое моделирование нестационарных плазменных процессов. Новосибирск: Наука, 1993.
14. Березин Ю. А., Дудникова Г. И. Численные модели плазмы и процессы пересоединения. М.: Наука, 1985.

Поступила в редакцию 24/V. 1996 г.,  
в окончательном варианте — 9/VII 1996 г.