

РАСПРОСТРАНЕНИЕ МАГНИТОУПРУГИХ ВОЛН
НАПРЯЖЕНИЯ ОТ ЦИЛИНДРИЧЕСКОЙ ПОЛОСТИ
В ПРОВОДЯЩЕЙ СРЕДЕ

И. Т. Селезов

(Киев)

Исследуется влияние постоянного осевого магнитного поля на распространение магнитоупругих волн сжатия от полости, внутри которой — магнитоакустическая среда, а на стенке задан скачок поверхностной силы. В работе [1] рассматривается задача в случае, когда в полости — вакуум, а вне полости — идеальный проводник. Влияние магнитного поля не исследуется.

Здесь рассматриваются две задачи: для слабой и идеальной проводимостей. Уравнения линеаризуются и преобразуются по Лапласу. Построены приближенные асимптотические решения, справедливые в окрестности фронтов волн. Решения исследованы аналитически и численно.

1. Если принять, что для магнитоупругой среды выполняются условия упругой изотропности, геометрической и упругой линейности, изотропности диэлектрической и магнитной проницаемостей, то система уравнений магнитоупругости записывается в виде

$$G\nabla^2\mathbf{u} + (\lambda + G)\text{grad div } \mathbf{u} = \rho_c \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} - \mathbf{j} \times \mathbf{B} - \rho_e \mathbf{E} - \mathbf{F} \quad (1.1)$$

$$\text{rot } \mathbf{H} = \mathbf{j} + \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}, \quad \text{rot } \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}, \quad \text{div } \mathbf{B} = 0, \quad \text{div } \mathbf{D} = \rho_e \quad (1.2)$$

$$\mathbf{j} = \sigma \left(\mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} \times \mathbf{B} \right), \quad \mathbf{B} = \mu \mathbf{H}, \quad \mathbf{D} = \epsilon \mathbf{E} \quad (1.3)$$

При аналогичных предположениях уравнения магнитоакустической среды имеют следующий вид:

$$-\text{grad } p = \rho_0 \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} - \mathbf{j}^a \times \mathbf{B}^a - \rho_e^a \mathbf{E}^a - \mathbf{F}^a \quad (1.4)$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho_0 \text{div } \mathbf{v} = 0, \quad p = p(\rho) \quad (1.5)$$

Система (1.4), (1.5) дополняется также уравнениями, аналогичными (1.2), (1.3).

Граничные условия на поверхности раздела двух сред, вытекающие из законов сохранения

$$\frac{\partial u_n}{\partial t} = v_n, \quad (\sigma_{ik} + T_{ik}) n^i = (\sigma_{ik}^a + T_{ik}^a) n^i + Q_k \quad (i, k = 1, 2, 3) \quad (1.6)$$

$$\mathbf{n} \cdot (\mathbf{B} - \mathbf{B}^a) = 0, \quad \mathbf{n} \times (\mathbf{H} - \mathbf{H}^a) = 0, \quad \mathbf{n} \cdot (\mathbf{D} - \mathbf{D}^a) = 0, \quad \mathbf{n} \times (\mathbf{E} - \mathbf{E}^a) = 0 \quad (1.7)$$

Здесь

$$\sigma_{ik} = c_{ijkl} \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_j}{\partial x_l} + \frac{\partial u_l}{\partial x_j} \right), \quad T_{ik} = \epsilon E_i E_k + \mu H_i H_k - \frac{1}{2} \delta_{ik} (\epsilon E^2 + \mu H^2)$$

В дальнейшем принимаем, что в каждой из сред отсутствуют массовые силы $\mathbf{F} = \mathbf{F}^a = 0$ и свободные электрические заряды $\rho_e = \rho_e^a = 0$. В магнитоупругой среде будем пренебрегать также токами смещения $\partial D / \partial t = 0$, а магнитоакустическую среду будем считать непроводящей $\sigma^a = 0$ и удовлетворяющей условию изэнтропичности. Магнитное поле представим в виде суммы невозмущенной и возмущенной составляющих $\mathbf{H} = \mathbf{H}_0 + \mathbf{h}$, причем $|\mathbf{h}| \ll |\mathbf{H}_0|$, что позволяет линеаризовать все уравнения.

С учетом указанных предположений после некоторых преобразований получаем из уравнений (1.1) — (1.3) для магнитоупругой среды

$$G \nabla^2 \mathbf{u} + (\lambda + G) \text{grad div } \mathbf{u} = \rho_c \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} - \mu (\text{rot } \mathbf{h}) \times \mathbf{H}_0 \quad (1.8)$$

$$\frac{\partial \mathbf{h}}{\partial t} = \frac{1}{\mu \sigma} \nabla^2 \mathbf{h} + \text{rot} \left(\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} \times \mathbf{H}_0 \right), \quad \text{div } \mathbf{h} = 0 \quad (1.9)$$

и из уравнений (1.4) и (1.5) для магнитоакустической среды

$$\left(\nabla^2 - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \varphi = 0, \quad \left(\nabla^2 - \frac{1}{c_1^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \left\{ \begin{matrix} \mathbf{h}^a \\ \mathbf{e}^a \end{matrix} \right\} = 0 \quad (1.10)$$

$$\text{rot } \mathbf{h}^a = \varepsilon \frac{\partial \mathbf{e}^a}{\partial t}, \quad \text{rot } \mathbf{e}^a = -\mu \frac{\partial \mathbf{h}^a}{\partial t}, \quad \mathbf{v} = -\text{grad } \varphi, \quad p = \rho_0 \frac{\partial \varphi}{\partial t} \quad (1.11)$$

В случае слабой проводимости все величины можно разложить по малому магнитному числу Рейнольдса R_m и сохранить в уравнениях члены первого порядка малости [2]. В таком приближении индуцированные магнитные поля оказываются величинами более высокого порядка малости [3]. В этом случае последний член в уравнении (1.8) и первое уравнение (1.9) принимают вид

$$-\mu \sigma \left(\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} \times \mathbf{H}_0 \right) \times \mathbf{H}_0, \quad \text{rot } \mathbf{h} = \frac{\mu \sigma}{R_m} \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} \times \mathbf{H}_0 \quad (1.12)$$

В случае идеальной проводимости последний член в уравнении (1.8), уравнение (1.9) и первое уравнение (1.3) приводятся к виду

$$-\mu [\text{rot rot} (\mathbf{u} \times \mathbf{H}_0)] \times \mathbf{H}_0, \quad \mathbf{h} = \text{rot} (\mathbf{u} \times \mathbf{H}_0), \quad \mathbf{e} = -\mu \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} \times \mathbf{H}_0 \quad (1.13)$$

2. Рассмотрим в цилиндрической системе координат r, θ, z магнитоупругую среду с цилиндрической полостью радиуса a , заполненной магнитоакустической средой, при действии невозмущенного магнитного поля $(0, 0, B_{0z})$ и действии на стенку полости нагрузки $Q_r = -q_0 s(t)$, где $s(t)$ — функция Хевисайда.

Вводя безразмерные параметры по формулам

$$\begin{aligned} (r^*, u_r^*) &= \frac{1}{a} (r, u_r), \quad t^* = \frac{c_e}{a} t, \quad (v^*, c^*) = \frac{1}{c_e} (v, c) \\ (\sigma_{ik}^*, q_0^*) &= \frac{\mu}{\lambda + 2G} (\sigma_{ik}, q_0), \quad \rho^* = \frac{\rho}{\rho_c}, \quad \varphi^* = \frac{\varphi}{c_e a}, \quad h_i^* = \frac{h_i}{H_{0z}} \\ e_i^* &= \frac{e_i}{\mu H_{0z} c_e}, \quad R_m = \mu \sigma c_e a, \quad P_H = \frac{\mu H_{0z}^2}{\lambda + 2G} \end{aligned}$$

и опуская звездочки, получаем из уравнений (1.10) и (1.14) в области $0 < r < a$

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \varphi = 0, \quad \left(\frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} - \frac{1}{c_1^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) h_z^a = 0 \quad (2.1)$$

$$-\frac{\partial h_z^a}{\partial r} - \frac{1}{c_1^2} \frac{\partial e_\theta^a}{\partial t}, \quad \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} r e_\theta^a = -\frac{\partial h_z^a}{\partial t} \quad (2.2)$$

Из уравнений (1.8), (1.9), (1.12) и (1.13) в области $a \leq r \leq \infty$ получаем в случае слабой проводимости

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} - \frac{1}{r}\right) u_r = \left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} + R_m P_H \frac{\partial}{\partial t}\right) u_r, \quad \frac{\partial h_z}{\partial r} = \frac{\partial u_r}{\partial t} \quad (2.3)$$

в случае идеальной проводимости

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} - \frac{1}{r^2}\right) u_r = \frac{1}{1+P_H} \frac{\partial^2 u_r}{\partial t^2}, \quad h_z = -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} r \ddot{u}_r, \quad e_\theta = \frac{\partial u_r}{\partial t} \quad (2.4)$$

Из условий (1.6) и (1.7) определяем линеаризованные граничные условия на поверхности $r = 1$ (приведены все условия, кроме тождественно удовлетворяющихся). В случае слабой проводимости

$$\begin{aligned} & \frac{\partial u_r}{\partial r} + \frac{\lambda}{\lambda + 2G} u_r = \\ & = \rho_0 \frac{\partial \varphi}{\partial t} = q_0 s(t) + \frac{1}{2} P_H \left(1 - \frac{\mu^a}{\mu}\right) + P_H \left(R_m h_z - \frac{\mu^a}{\mu} h_z^a\right) \end{aligned} \quad (2.5)$$

$$-\frac{\partial \varphi}{\partial r} = \frac{\partial u_r}{\partial t}, \quad R_m h_z = h_z^a \quad (2.6)$$

В случае идеальной проводимости последний член в уравнении (2.5) и второе уравнение (2.6) заменяются следующими:

$$P_H \left(h_z - \frac{\mu^a}{\mu} h_z^a\right), \quad e_\theta = e_\theta^a \quad (2.7)$$

Кроме того, искомые функции должны удовлетворять условиям излучения и ограниченности при $r \rightarrow \infty$.

Начальные условия принимаются нулевые.

Отметим, что первые уравнения в (2.3) и (2.4), в которые входят члены, учитывающие влияние магнитного поля, являются независимыми, т. е. системы уравнений в каждом из рассматриваемых приближений частично распались. Но в граничных условиях (2.5) — (2.7) связь между упругим и электромагнитным полями остается.

В дальнейшем будем рассматривать немагнитиваемые среды $\mu = \mu^a$, тогда граничные условия упрощаются. В случае слабой проводимости, как видно из условий (2.5) и (2.6), связь между полями исчезает и в граничных условиях, т. е. можно независимо определить поле упругих перемещений, а затем электромагнитное поле. Аналогичное упрощение имеет место и в магнитной гидродинамике [2]. В случае идеальной проводимости при $\mu = \mu^a$, как видно из формул (2.7), связь между полями в граничных условиях остается.

3. Уравнения (2.1) — (2.7) преобразуются по Лапласу

$$F(r, \kappa) = \int_0^{\infty} f(r, t) \exp(-\kappa t) dt$$

Решения в пространстве изображений, удовлетворяющие граничным и начальным условиям, записываются в случае слабой проводимости

$$\Phi = q_0 c_0 \frac{I_0(\kappa r / c_0)}{\kappa \Delta I_1(\kappa / c_0)} \quad (0 < r < a) \quad (3.1)$$

$$U_r = -q_0 \frac{K_1(\Omega r)}{\kappa \Delta K_1(\Omega)}, \quad \Sigma_{rr} = -\frac{q_0}{\kappa \Delta K_1(\Omega)} \left[\Omega K_1'(\Omega r) + \frac{\lambda}{\lambda + 2G} \frac{1}{r} K_1(\Omega r) \right] \quad (a \leq r \leq \infty) \quad (3.2)$$

Здесь $I_0(z)$ — модифицированная функция Бесселя, $K_1(z)$ — функция Макдональда

$$\Omega = \sqrt{\kappa^2 + R_m P_H \kappa}, \quad \Delta = \frac{\lambda}{\lambda + 2G} + \Omega \frac{K_1'(\Omega)}{K_1(\Omega)} - \rho_0 c_0 \kappa \frac{I_0(\kappa / c_0)}{I_1(\kappa / c_0)} \quad (3.3)$$

В случае идеальной проводимости

$$\begin{aligned} & (0 < r < a) \quad (a \leq r \leq \infty) \\ \Phi &= -q_0 c_0 \frac{I_0(\kappa r / c_0)}{\kappa \Delta_1 I_1(\kappa / c_0)}, \quad U_r = q_0 \frac{K_1(\kappa_1)}{\kappa \Delta_1} K_1(\kappa_1 r) \\ H_z^a &= -\frac{q_0}{c_1} \frac{I_0(\kappa r / c_1)}{\Delta_1 I_1(\kappa / c_1)}, \quad H_z = \frac{q_0}{\sqrt{1 + P_n}} \frac{K_1(\kappa_1)}{\Delta_1} K_0(\kappa_1 r) \end{aligned} \quad (3.4)$$

$$E_\theta^a = q_0 \frac{I_1(\kappa r / c_1)}{\Delta_1 I_1(\kappa / c_1)}, \quad E_\theta = q_0 \frac{K_1(\kappa_1)}{\Delta_1} K_1(\kappa_1 r)$$

$$\Sigma_{rr} = -q_0 \frac{K_1(\kappa_1)}{\kappa \Delta_1} \left[\kappa_1 K_0(\kappa_1 r) + \frac{2G}{\lambda + 2G} \frac{1}{r} K_1(\kappa_1 r) \right] \quad (3.5)$$

где

$$\begin{aligned} \kappa_1 &= \frac{\kappa}{\sqrt{1 + P_n}}, \quad \Delta_1 = \frac{2G}{\lambda + 2G} + \kappa \sqrt{1 + P_n} \frac{K_0(\kappa_1)}{K_1(\kappa_1)} + \\ &+ \rho_0 c_0 \kappa \frac{I_0(\kappa / c_0)}{I_1(\kappa / c_0)} + P_n \frac{\kappa}{c_1} \frac{I_0(\kappa / c_1)}{I_1(\kappa / c_1)} \end{aligned}$$

Отметим, что в выражениях для Δ и Δ_1 , входящих в формулы (3.1) — (3.5), первый и второй члены характеризуют магнитоупругость, третий — акустику, четвертый — электромагнитное поле в акустической среде.

Построить точное обращение полученных решений с помощью интеграла Римана — Меллина весьма затруднительно. Поэтому ниже построены приближенные асимптотические решения, справедливые вблизи фронта магнитоупругой волны.

Цилиндрические функции, входящие в выражения (3.1) — (3.5), заменяются их асимптотическими представлениями при больших κ , в которых удерживаются два члена. Сохраняя в выражениях (3.1) — (3.5) все члены до порядка $1/\kappa$ включительно и производя оценки отброшенных членов, получаем приближенные значения изображений, по которым затем определяем оригиналы. Приведем окончательные выражения для радиальных напряжений σ_{rr} .

Для слабопроводящей среды

$$\text{при } t > (r-1) \geq 0 \quad (3.6)$$

$$\frac{\sigma_{rr}}{q_0} \approx - \frac{\exp[-1/2 R_m P_H (r-1)]}{(1 + \rho_0 c_0) \sqrt{r}} \{s[t - (r-1)] + (A_0 + A_1 r^{-1}) [t - (r-1)]\}$$

при $t < (r-1)$

$$\sigma_{rr}/q_0 = 0$$

Для идеальнопроводящей среды (3.7)

$$\frac{\sigma_{rr}}{q_0} \approx - \frac{1}{A \sqrt{r}} \left\{ \frac{-\lambda + 14G}{\lambda + 2G} \frac{1}{r} + \left(\frac{A}{B \sqrt{1 + P_H}} - \frac{-\lambda + 14G}{\lambda + 2G} \right) \exp \left[- \frac{A}{B} \left(t - \frac{r-1}{\sqrt{1 + P_H}} \right) \right] \right\}$$

$$\text{при } t > \frac{r-1}{\sqrt{1 + P_H}} \geq 0$$

$$\sigma_{rr}/q_0 = 0 \quad \text{при } t < \frac{r-1}{\sqrt{1 + P_H}}$$

Здесь

$$A_0 = \frac{3/8 c_0 - 1/2 \rho_0 c_0^2 - 7/8 + \lambda/(\lambda + 2G) + 1/2 R_m R_H}{1 + \rho_0 c_0} - \frac{3}{8} c_0, \quad A_1 = \frac{7}{8} - \frac{\lambda}{\lambda + 2G}$$

$$A = - \frac{1}{8} + \frac{2G}{\lambda + 2G} + \frac{1}{2} \rho_0 c_0^2 \left(1 + \frac{3}{4} \frac{\sqrt{1 + P_H}}{c_0} \right) + \frac{3}{8} P_H \left(1 + \frac{\sqrt{1 + P_H}}{c_1} \right)$$

$$B = \sqrt{1 + P_H} + \rho_0 c_0 + \frac{P_H}{c_1} \quad (3.8)$$

Решение (3.6) получено с асимптотической погрешностью $[t - (r-1)] \ll 3/8 \varepsilon$, где ε — заданная точность вычислений. Решение (3.7) справедливо в очень малой окрестности фронта волны. При $[t - (r-1)] \rightarrow 0$ в (3.6) и $[t - (r-1)] / \sqrt{1 + P_H} \rightarrow 0$ в (3.7) эти решения переходят в точные для фронтов волн.

4. Исследуем влияние магнитного поля на σ_{rr} . В случае слабой проводимости из решения (3.6) видно, что при $r > 1$ с увеличением R_m и P_H величина $|\sigma_{rr}|$ убывает по экспоненциальному закону. За фронтом волны имеет место некоторое увеличение напряжений, что следует из (3.8): величина A_0 возрастает с увеличением $R_m P_H$.

В случае идеальной проводимости оценим прежде всего влияние электромагнитного поля магнитоакустической среды. В выражения (3.8) для A и B входят члены $\sqrt{1 + P_H} / c_1$ и P_H / c_1 , которые запишем в виде

$c_e / c_1 \sqrt{1 + P_H}$ и $c_e / c_1 P_H$ и будем сравнивать с единицей. Если исходить из того, что сильные постоянные магнитные поля, создаваемые в лабораторных условиях в настоящее время, имеют порядок 10 тл [4,5], то указанные члены будут малы высшего порядка. Отсюда следует, что в рассматриваемом случае в акустической среде (или вакууме) можно не учитывать токи смещения, если рассматриваются медленные движения в примыкающей магнитоупругой среде ($c_e / c_1 \ll 1$).

В случае идеальной проводимости с увеличением P_H увеличивается скорость распространения фронта волны в $\sqrt{1 + P_H}$ раз и уменьшается амплитуда фронта волны как $(B \sqrt{1 + P_H})^{-1}$: величина B , как это следует из (3.8), возрастает.

Наличие акустической среды уменьшает напряжения в обоих случаях, что объясняется ее инерционными и упругими свойствами.



