

УДК 539.3

ДИНАМИЧЕСКАЯ УСТОЙЧИВОСТЬ ТРЕХСЛОЙНЫХ ПЛАСТИН С УЧЕТОМ ПОПЕРЕЧНЫХ ДЕФОРМАЦИЙ В ЗАПОЛНИТЕЛЕ

В. М. Ермоленко

*Институт гидродинамики им. М. А. Лаврентьева СО РАН,
630090 Новосибирск*

Уравнения устойчивости трехслойных пластин с учетом поперечных деформаций в заполнителе получены в [1], они дают возможность исследовать местную потерю устойчивости несущих слоев, которая может произойти при меньшей критической нагрузке, чем общая форма. Вопрос о динамической потере устойчивости трехслойных пластин и стержней более интересен с практической точки зрения. Являясь элементами конструкций, работающих при динамических нагрузках, приложенных в их плоскости, трехслойные пластины и стержни требуют учета возможности обеих форм потери устойчивости.

В данной работе вариационным методом получены уравнения и граничные условия задачи о динамической устойчивости трехслойных пластин. Примененный метод позволяет установить полное соответствие между силовыми и кинематическими факторами, получить корректные граничные условия.

Используем принятую в [1] систему обозначений. Координатная плоскость x_1x_2 совмещена со срединной поверхностью заполнителя. Размеры пластины вдоль краев обозначаем l_1, l_2 ; $h_1, h_2, h_3 = 2c$ — соответственно толщины несущих слоев и заполнителя. Для несущих слоев применяется гипотеза Кирхгофа, заполнитель рассматривается как трансверсально-изотропное упругое тело с плоскостью изотропии, параллельной его срединной плоскости.

Перемещения w^3 по толщине заполнителя изменяются по линейному закону

$$w^3 = \frac{1}{2}(w^1 + w^2) + \frac{1}{2}x_3c^{-1}(w^1 - w^2).$$

Тангенциальные перемещения в слоях представим в виде

$$u_i^1 = u_i + ca_i - \frac{c}{4}(w^1 - w^2)_{,i} - (x_3 - c)w^1_{,i} \quad (c \leq x_3 \leq c + h_1),$$

$$u_i^2 = u_i - ca_i - \frac{c}{4}(w^1 - w^2)_{,i} - (x_3 + c)w^2_{,i} \quad (-h_2 - c \leq x_3 \leq -c),$$

$$u_i^3 = u_i + x_3a_i - \frac{x_3^2}{4c}(w^1 - w^2)_{,i} \quad (-c \leq x_3 \leq c) \quad (i = 1, 2),$$

где u_i и $2ca_i$ — перемещения точек срединной поверхности и абсолютные сдвиги граничных плоскостей заполнителя вдоль оси x_i ; индекс i , стоящий после запятой, означает дифференцирование по координате x_i .

В дальнейшем используются следующие две функции:

$$w = \frac{1}{2}(w^1 + w^2), \quad v = \frac{1}{2}(w^1 - w^2).$$

Деформации определяются стандартным образом. Напряжения связаны с деформациями согласно закону Гука. Полные их выражения приведены в [1].

Уравнения динамической устойчивости трехслойной пластины получим из принципа Гамильтона — Остроградского [2]

$$\int_{t_1}^{t_2} \delta L dt = 0.$$

Здесь t_1, t_2 — фиксированные начальный и конечный моменты времени; δ — знак вариации; L — функция Лагранжа;

$$\delta L = \delta K - \delta U + \delta A \quad (1)$$

(A — работа внешних сил, U — потенциальная энергия изгиба, K — кинетическая энергия). Вариации потенциальной энергии изгиба и работы внешних контурных сил приведены в [1]:

$$\delta U = \int_0^{l_1} \int_0^{l_2} \left[\sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 \sum_{k=1}^3 \int_{(h_k)} \sigma_{ij}^k \delta \varepsilon_{ij}^k dx_3 + \sum_{i=1}^3 \int_{(h_3)} \sigma_{i3}^3 \delta \varepsilon_{i3}^3 dx_3 \right] dx_1 dx_2, \quad (2)$$

$$\delta A = \frac{1}{2} \int_0^{l_1} \int_0^{l_2} \left[\sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 \sum_{k=1}^3 \frac{1}{h_k} \int_{(h_k)} T_{ij}^k \left(\frac{\partial w^k}{\partial x_i} \delta \frac{\partial w^k}{\partial x_j} + \frac{\partial w^k}{\partial x_j} \delta \frac{\partial w^k}{\partial x_i} \right) dx_3 \right] dx_1 dx_2.$$

Вариацию кинетической энергии пластины, согласно [2], запишем в виде

$$\delta K = - \int_0^{l_1} \int_0^{l_2} \left[\sum_{i=1}^2 \sum_{k=1}^3 \int_{(h_k)} \rho_k \frac{\partial^2 u_i^k}{\partial t^2} \delta u_i^k dx_3 + \sum_{k=1}^3 \int_{(h_k)} \rho_k \frac{\partial^2 w^k}{\partial t^2} \delta w^k dx_3 \right] dx_1 dx_2. \quad (3)$$

В выражении (2) T_{ij}^k — контурные силы, действующие на контуре k -го слоя; чтобы докритическое состояние было безмоментным, эти силы должны быть распределены пропорционально жесткостям γ_k , т. е. $T_{ij}^k = \gamma_k T_{ij}$ (T_{ij} — равнодействующая внешних сил, приложенных к слоям).

Введем обозначения: $h = h_1 + h_2 + h_3$, $t_k = h_k/h$, $E = E_1 t_1 + E_2 t_2 + E_3 t_3$, $\gamma_k = E_k h_k/E$, $\rho = h^{-1} \sum_{k=1}^3 \rho_k h_k$, $\bar{\gamma}_k = \rho_k h_k (\rho h)^{-1}$. Здесь E_k и ρ_k — модули упругости и плотности слоев ($k = 1, 2, 3$). Очевидно, имеют место равенства $\sum_k \gamma_k = 1$, $\sum_k t_k = 1$, $\sum_k \bar{\gamma}_k = 1$ (γ_k и $\bar{\gamma}_k$ — соответственно безразмерные жесткости и безразмерные плотности слоев). Тогда

$$\delta A - \delta U = \int_0^{l_1} \int_0^{l_2} \left\{ \sum_{i=1}^2 \left[(N_{1i,1} + N_{2i,2}) \delta u_i + (H_{1i,1} + H_{2i,2} - Q_i^3) \delta a_i \right] + \sum_{i=1}^2 \left[\sum_{j=1}^2 (M_{ij,ij} - T_{ij} R_{ij}) + Q_{i,i}^3 \right] \delta w + \right.$$

$$\begin{aligned}
& + \left[\sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 (L_{ij,ij} - T_{ij} S_{ij}) - \frac{1}{c} Q_3^3 \right] \delta v \} dx_1 dx_2 - \\
& - \int_0^{l_1} \left[\sum_{i=1}^2 (N_{i2} \delta u_i + H_{i2} \delta a_i) + (M_{22,2} + 2M_{12,1} + Q_2^3 - T_{22} R_{,2} - T_{12} R_{,1}) \delta w + \right. \\
& \quad \left. + (L_{22,2} + 2L_{12,1} - T_{22} S_{,2} - T_{12} S_{,1}) \delta v - M_{22} \delta w_{,2} - L_{22} \delta v_{,2} \right]_{,1}^{l_2} dx_1 - \\
& - \int_0^{l_2} \left[\sum_{i=1}^2 (N_{i1} \delta u_i + H_{i1} \delta a_i) + (M_{11,1} + 2M_{12,2} + Q_1^3 - T_{11} R_{,1} - T_{12} R_{,2}) \delta w + \right. \\
& \quad \left. + (L_{11,1} + 2L_{12,2} - T_{11} S_{,1} - T_{12} S_{,2}) \delta v - \right. \\
& \quad \left. - M_{11} \delta w_{,1} - L_{11} \delta v_{,1} \right]_{,1}^{l_1} dx_2 + 2[M_{12} \delta w + L_{12} \delta v]_{,1}^{l_1 l_2}, \quad (4) \\
& R = w + (\gamma_1 - \gamma_2)v, \quad S = (\gamma_1 - \gamma_2)w + (\gamma_1 + \gamma_2 + \frac{1}{3}\gamma_3)v.
\end{aligned}$$

В эти уравнения введены удельные усилия [1]

$$N_{ij} = N_{ij}^1 + N_{ij}^2 + N_{ij}^3, \quad M_{ij} = M_{ij}^1 + M_{ij}^2,$$

$$H_{ij} = M_{ij}^3 + c(N_{ij}^1 - N_{ij}^2), \quad L_{ij} = M_{ij}^1 - M_{ij}^2 + \frac{1}{2}c(N_{ij}^1 + N_{ij}^2) + G_{ij}^3,$$

$$N_{ij}^k = \int_{(h_k)} \sigma_{ij}^k dx_3, \quad M_{ij}^1 = \int_{(h_1)} \sigma_{ij}^1 (x_3 - c) dx_3, \quad M_{ij}^2 = \int_{(h_2)} \sigma_{ij}^2 (x_3 + c) dx_3,$$

$$M_{ij}^3 = \int_{(h_3)} \sigma_{ij}^3 x_3 dx_3, \quad G_{ij}^3 = \frac{1}{2}c^{-1} \int_{(h_3)} \sigma_{ij}^3 x_3^2 dx_3, \quad Q_i^3 = \int_{(h_3)} \sigma_{i3}^3 dx_3.$$

Вариацию кинетической энергии δK , определяемую выражением (3), запишем в виде

$$\begin{aligned}
\delta K = & - \frac{\partial^2}{\partial t^2} \int_0^{l_1} \int_0^{l_2} \left\{ \sum_{i=1}^2 \rho h [u_i + \frac{h}{2} \bar{c}_{12} a_i - \frac{h}{2} \bar{c}_{13} w_{,i} - \frac{h}{2} \bar{c}_{14} v_{,i}] \delta u_i + \right. \\
& + \sum_{i=1}^2 \rho h [\bar{c}_{12} u_i + \frac{h}{2} c_{22} a_i - \frac{h}{2} c_{23} w_{,i} - \frac{h}{2} \bar{c}_{24} v_{,i}] \delta a_i + \\
& + \frac{\rho h^2}{2} \sum_{i=1}^2 [\bar{c}_{13} u_{i,i} + \frac{h}{2} \bar{c}_{23} a_{i,i} - \frac{h}{2} \bar{c}_{33} w_{,iii} - \frac{h}{2} \bar{c}_{34} v_{,iii} + \\
& + h^{-1} w + (t_3 h)^{-1} (\bar{c}_{12} + \bar{c}_{13}) v] \delta w + \frac{\rho h^2}{2} \sum_{i=1}^2 [\bar{c}_{14} u_{i,i} + \\
& + \frac{h}{2} c_{24} a_{i,i} - \frac{h}{2} c_{34} w_{,iii} - \frac{h}{2} c_{44} v_{,iii} + (t_3 h)^{-1} (c_{12} + c_{13}) w +
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + \frac{1}{3} t_3^{-2} h^{-1} \bar{c}_{55} v \} \delta v \} dx_1 dx_2 + \frac{\rho h^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \int_0^{l_2} [(\bar{c}_{13} u_1 + \frac{h}{2} \bar{c}_{23} a_1 - \\
& - \frac{h}{2} c_{33} w_{,1} - \frac{h}{2} c_{34} v_{,1}) \delta w + (c_{14} u_1 + \frac{h}{2} c_{24} a_1 - \frac{h}{2} c_{34} w_{,1} - \\
& - \frac{h}{2} c_{44} v_{,1}) \delta v]_0^{l_1} dx_2 + \frac{\rho h^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \int_0^{l_1} [c_{13} u_2 + \frac{h}{2} c_{23} a_2 - \\
& - \frac{h}{2} c_{33} w_{,2} - \frac{h}{2} c_{34} v_{,2}) \delta w + (c_{14} u_2 + \frac{h}{2} c_{24} a_2 - \frac{h}{2} c_{34} w_{,2} - \\
& - \frac{h}{2} \bar{c}_{44} v_{,2}) \delta v]_0^{l_2} dx_1, \tag{5}
\end{aligned}$$

$$c_{12} = t_3(\gamma_1 - \gamma_2), \quad \bar{c}_{13} = \gamma_1 t_1 - \gamma_2 t_2, \quad c_{23} = t_3(\gamma_1 t_1 + \gamma_2 t_2),$$

$$c_{22} = t_3^2(\gamma_1 + \gamma_2 + \frac{1}{3} \gamma_3), \quad c_{33} = \frac{4}{3}(\bar{\gamma}_1 t_1^2 + \gamma_2 t_2^2),$$

$$c_{14} = t_3^{-1}(c_{23} + \frac{1}{2} \bar{c}_{22}), \quad c_{24} = t_3(\bar{c}_{13} + \frac{1}{2} \bar{c}_{12}),$$

$$\bar{c}_{34} = \frac{4}{3}(\gamma_1 t_1^2 - \gamma_2 t_2^2) + \frac{1}{2} t_3 c_{13},$$

$$c_{44} = \frac{1}{4} t_3^2(\bar{\gamma}_1 + \bar{\gamma}_2 + \frac{1}{5} \bar{\gamma}_3) + c_{23} + \bar{c}_{33},$$

$$\bar{c}_{55} = \gamma_1 t_1(12 t_3^2 + 6 t_3 t_1 + t_1^2) + \gamma_2 t_2(12 t_3^2 + 6 t_3 t_2 + t_2^2) + 4 \bar{\gamma}_3 t_3^3.$$

Приравнявая нулю сумму вариаций (4), (5) и собирая выражения перед вариациями независимых переменных δu_i , δa_i , δw , δv , получим систему уравнений динамической устойчивости трехслойной пластины:

$$\begin{aligned}
N_{11,1} + N_{21,2} &= \rho h \frac{\partial^2}{\partial t^2} (u_1 + \frac{h}{2} \bar{c}_{12} a_1 - \frac{h}{2} \bar{c}_{13} w_{,1} - \frac{h}{2} \bar{c}_{14} v_{,1}), \\
\bar{N}_{12,1} + \bar{N}_{22,2} &= \rho h \frac{\partial^2}{\partial t^2} (u_2 + \frac{h}{2} \bar{c}_{12} a_2 - \frac{h}{2} \bar{c}_{13} w_{,2} - \frac{h}{2} \bar{c}_{14} v_{,2}), \\
H_{11,1} + H_{21,2} - Q_1^3 &= \frac{\rho h^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} (c_{12} u_1 + \frac{h}{2} \bar{c}_{22} a_1 - \frac{h}{2} \bar{c}_{23} w_{,1} - \frac{h}{2} \bar{c}_{24} v_{,1}), \\
H_{12,1} + H_{22,2} - Q_2^3 &= \frac{\rho h^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} (\bar{c}_{12} u_2 + \frac{h}{2} \bar{c}_{22} a_2 - \frac{h}{2} \bar{c}_{23} w_{,2} - \frac{h}{2} \bar{c}_{24} v_{,2}), \\
\sum_{i=1}^2 \left[\sum_{j=1}^2 (M_{ij,ij} - T_{ij} R_{,ij}) + Q_{i,i}^3 \right] &= \frac{\rho h^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \sum_{i=1}^2 [\bar{c}_{13} u_{,i} + \frac{h}{2} \bar{c}_{23} a_{,i} - \\
& - \frac{h}{2} \bar{c}_{33} w_{,ii} - \frac{h}{2} \bar{c}_{34} v_{,ii} + h^{-1} w + (t_3 h)^{-1} (c_{12} + c_{13}) v], \\
\sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 (L_{ij,ij} - T_{ij} S_{,ij}) - \frac{1}{c} Q_3^3 &= \frac{\rho h^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \sum_{i=1}^2 [\bar{c}_{14} u_{,i} + \frac{h}{2} \bar{c}_{24} a_{,i} - \\
& - \frac{h}{2} c_{34} w_{,ii} - \frac{h}{2} c_{44} v_{,ii} + \frac{1}{t_3 h} (\bar{c}_{12} + \bar{c}_{13}) w + \frac{1}{3 t_3^2 h} \bar{c}_{55} v].
\end{aligned} \tag{6}$$

Можно записать данную систему в перемещениях. Введем потенциалы

$$u_1 = \frac{h}{2}(u_{,1} + f_{,2}), \quad u_2 = \frac{h}{2}(u_{,2} - f_{,1}),$$

$$a_1 = a_{,1} + \varphi_{,2}, \quad a_2 = a_{,2} - \varphi_{,1}.$$

Уравнения равновесия (6) примут вид

$$\begin{aligned} & \frac{Eh^2}{2(1-\nu^2)} \left\{ \Delta[(u + c_{12}a - c_{13}w - c_{14}v)_{,1} + \frac{1-\nu}{2}(f + c_{12}\varphi)_{,2}] \right\} = \\ & = \frac{\rho h^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [(u + \bar{c}_{12}a - \bar{c}_{13}w - \bar{c}_{14}v)_{,1} + (f + \bar{c}_{12}\varphi)_{,2}], \\ & \frac{Eh^2}{2(1-\nu^2)} \left\{ \Delta[(u + c_{12}a - c_{13}w - c_{14}v)_{,2} - \frac{1-\nu}{2}(f + c_{12}\varphi)_{,1}] \right\} = \\ & = \frac{\rho h^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [(u + \bar{c}_{12}a - \bar{c}_{13}w - \bar{c}_{14}v)_{,2} - (f + \bar{c}_{12}\varphi)_{,1}], \\ & D_1[\Delta(c_{12}u + c_{22}a - c_{23}w - c_{24}v)_{,1} + \frac{1-\nu}{2}\Delta(c_{12}f + c_{22}\varphi)_{,2}] - \\ & - Ght_3[(a + w)_{,1} + \varphi_{,2}] = \frac{\rho h^3}{4} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [(\bar{c}_{12}u + \bar{c}_{22}a - \bar{c}_{23}w - \bar{c}_{24}v)_{,1} + \\ & + (\bar{c}_{12}f + \bar{c}_{22}\varphi)_{,2}], \\ & D_1[\Delta(c_{12}u + c_{22}a - c_{23}w - c_{24}v)_{,2} - \frac{1-\nu}{2}\Delta(c_{12}f + c_{22}\varphi)_{,1}] - \\ & - Ght_3[(a + w)_{,2} - \varphi_{,1}] = \frac{\rho h^3}{4} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [(\bar{c}_{12}u + \bar{c}_{22}a - \bar{c}_{23}w - \bar{c}_{24}v)_{,2} - \\ & - (\bar{c}_{12}f + \bar{c}_{22}\varphi)_{,1}], \\ & D_1\Delta\Delta(c_{13}u + c_{23}a - c_{33}w - c_{34}v) + Ght_3\Delta(a + w) - TR = \\ & = \frac{\rho h^3}{4} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \{ \bar{c}_{13}\Delta u + \bar{c}_{23}\Delta a - (\bar{c}_{33}\Delta - \frac{4}{h^2})w - [c_{34}\Delta - \frac{t_3}{h^2}(c_{12} + c_{13})v] \}, \\ & D_1\Delta\Delta(c_{14}u + c_{24}a - c_{34}w - c_{44}v) - TS - \frac{4E_3}{ht_3}v = \\ & = \frac{\rho h^3}{4} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \{ \bar{c}_{14}\Delta u + \bar{c}_{24}\Delta a - [\bar{c}_{34}\Delta - \frac{4}{h^2t_3}(\bar{c}_{13} + \bar{c}_{12})]w - [\bar{c}_{44}\Delta - \frac{4}{3(ht_3)^2}c_{55}]v \}, \\ & \Delta(\) = (\)_{,11} + (\)_{,22}. \end{aligned}$$

Параметры c_{ij} вычисляются по тем же формулам, что и \bar{c}_{ij} , с той разницей, что в последних надо заменить $\bar{\gamma}_k$ на γ_k ; $D_1 = Eh^3/(4(1-\nu^2))$.

Граничные условия, полученные из приравнивания нулю коэффициентов при вариациях перемещений, сформулированы в [1]. Отличие есть только для края, свободного от закреплений и внешней нагрузки. Например, граничные условия из [1, случай в] будут выглядеть следующим образом ($x_1 = x_1^0$):

$$H_{11}^0 = 0, \quad M_{11}^0 = 0, \quad L_{11}^0 = 0, \quad H_{12}^0 = 0,$$

$$M_{11,1}^0 + 2M_{12,2}^0 + Q_1^3 = \frac{\rho h^3}{4} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [(\bar{c}_{13}u + \bar{c}_{23}a - c_{33}w - c_{34}v)_{,1} + (\bar{c}_{13}f + \bar{c}_{23}\varphi)_{,2}],$$

$$L_{11,1}^0 + 2L_{12,2}^0 = \frac{\rho h^3}{4} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [(c_{14}u + c_{24}a - \bar{c}_{34}w - c_{44}v)_{,1} + (\bar{c}_{14}f + \bar{c}_{24}\varphi)_{,2}],$$

т. е. в краевых условиях присутствуют динамические члены. Уравнения (7) существенно упрощаются для пластины симметричного строения, т. е. при $h_1 = h_2$, $\rho_1 = \rho_2$, $E_1 = E_2$, тогда для коэффициентов c_{ij} и \bar{c}_{ij} выполняются равенства

$$c_{12} = \bar{c}_{12} = c_{13} = \bar{c}_{13} = c_{24} = \bar{c}_{24} = c_{34} = \bar{c}_{34} = 0.$$

Уравнения (7) при этом примут вид

$$\frac{Eh^2}{2(1-\nu^2)} \Delta[(w - c_{14}v)_{,1} + \frac{1-\nu}{2} f_{,2}] = \frac{\rho h^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [(u - \bar{c}_{14}v)_{,1} + j_{,2}],$$

$$\frac{Eh^2}{2(1-\nu^2)} \Delta[(u - c_{14}v)_{,2} - \frac{1-\nu}{2} f_{,1}] = \frac{\rho h^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [(u - \bar{c}_{14}v)_{,2} - f_{,1}],$$

$$\begin{aligned} D_1 \Delta[(c_{22}a - c_{23}w)_{,1} + \frac{1-\nu}{2} c_{22}\varphi_{,2}] - Ght_3[(a+w)_{,1} + \varphi_{,2}] = \\ = \frac{\rho h^3}{4} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [(\bar{c}_{22}a - \bar{c}_{23}w)_{,1} + \bar{c}_{22}\varphi_{,2}], \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} D_1 \Delta[(c_{22}a - c_{23}w)_{,2} - \frac{1-\nu}{2} c_{22}\varphi_{,1}] + Ght_3[(a+w)_{,2} - \varphi_{,1}] = \\ = \frac{\rho h^3}{4} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [(c_{22}a - c_{23}w)_{,2} - \bar{c}_{22}\varphi_{,1}], \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} D_1 \Delta \Delta (c_{23}a - c_{33}w) + Ght_3 \Delta (a+w) - TR = \\ = \frac{\rho h^3}{4} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [\bar{c}_{23} \Delta a - (\bar{c}_{33} \Delta - \frac{4}{h^2}) w], \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} D_1 \Delta \Delta (c_{14}u - c_{44}v) - TS - \frac{4F_0}{ht_3} = \\ = \frac{\rho h^3}{4} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [\bar{c}_{14} \Delta u - (\bar{c}_{44} \Delta - \frac{4}{3t_3^2 h^2} \bar{c}_{55}) v], \end{aligned}$$

$$R = w, \quad S = (\gamma_1 + \gamma_2 + \frac{1}{3}\gamma_3)w.$$

Для пластин симметричного строения система уравнений (7) распалась на две, одна из которых описывает местную потерю устойчивости, другая — общую. Аналогичные упрощения произойдут и в граничных условиях. Из третьего и четвертого уравнений (7) можно получить одно для определения функции φ . С другими уравнениями оно связано через граничные условия. В [1] считается, что при статической потере устойчивости влияние функции φ на решение задачи незначительно, и в некоторых случаях без больших погрешностей полагаем $\varphi \equiv 0$; можно предположить, что то же самое имеет место и для динамической устойчивости. Из полученных уравнений и граничных условий легко найти уравнения и граничные условия динамической задачи устойчивости трехслойного стержня.

ЛИТЕРАТУРА

1. Иванов А. В., Чулков П. П. Учет поперечных деформаций заполнителя в задачах устойчивости трехслойных пластин с различными несущими слоями // Изв. АН СССР. МТТ. 1969. № 6.
2. Васидзу К. Вариационные методы в теории упругости и пластичности. М: Мир, 1987.

Поступила в редакцию 19/XI 1993 г.
