УДК 539.375

РЕМОНТ ПЛАСТИНЫ С КРУГОВЫМ ВЫРЕЗОМ ПОСРЕДСТВОМ ЗАПЛАТКИ

В. В. Сильвестров, А. Ю. Землянова

Чувашский государственный университет им. И. Н. Ульянова, 428015 Чебоксары

Изучено напряженное состояние тонкой упругой бесконечной пластины с круговым вырезом, на который наложена круглая заплатка большего радиуса. Центры выреза и заплатки совпадают. Заплатка присоединена к пластине вдоль всей своей границы. На бесконечности пластины и на границе выреза действуют заданные напряжения. Методом степенных рядов найдены комплексные потенциалы Мусхелишвили, исследовано поведение напряжений на линии соединения заплатки с пластиной и на границе выреза.

Ключевые слова: пластина с вырезом, комплексные потенциалы Мусхелишвили, напряжения.

1. Постановка задачи. Пусть на тонкую упругую пластину S с круговым вырезом, занимающую на комплексной плоскости z = x + iy область $|z| \ge R$, наложена тонкая упругая круглая заплатка S_1 : $|z| \le R_1$ ($R \le R_1$), которая присоединена к пластине без натяга и промежуточных прослоек вдоль своей границы L_1 : $|z| = R_1$. Пластина и заплатка являются однородными, изотропными и имеют толщины, модули сдвига, коэффициенты Пуассона h, μ, ν и h_1, μ_1, ν_1 соответственно. На бесконечности в плоскости пластины действуют заданные нормальные $\sigma_x^{\infty}, \sigma_y^{\infty}$, касательное τ_{xy}^{∞} напряжения и вращение ω^{∞} , а на границе L: $|z| = R - заданные нормальное <math>\sigma_r$ и касательное $\tau_{r\theta}$ напряжения:

$$(\sigma_r + i\tau_{r\theta})(t) = p(t), \qquad t \in L.$$
 (1.1)

На линии L_1 соединения заплатки с пластиной выполняются условия равенства смещений точек этой линии со стороны пластины и заплатки и условие равновесия ее точек:

$$(u+iv)_{1}(t) = (u+iv)_{2}(t) = (u+iv)_{3}(t),$$

$$h_{1}(\sigma_{r}+i\tau_{r\theta})_{1}(t) + h(\sigma_{r}+i\tau_{r\theta})_{2}(t) = h(\sigma_{r}+i\tau_{r\theta})_{3}(t), \quad t \in L_{1},$$
(1.2)

где u+iv — вектор смещений; нижний индекс 1 соответствует заплатке; индекс 2 — части S_2 : $R < |z| < R_1$ пластины, находящейся внутри линии соединения; индекс 3 — части S_3 : $|z| > R_1$ пластины, находящейся снаружи линии соединения.

Будем считать, что поверхности пластины и заплатки касаются друг друга без трения и в них реализуется обобщенное плоское напряженное состояние, определяемое по формулам Колосова — Мусхелишвили [1] в полярных координатах:

$$(\sigma_r + \sigma_\theta)_k(z) = 4 \operatorname{Re} \Phi_k(z),$$

$$(\sigma_r + i\tau_{r\theta})_k(z) = \Phi_k(z) + \overline{\Phi_k(z)} - \overline{z\Phi'_k(z)} - z^{-1}\overline{z\Psi_k(z)},$$

$$2\mu_k \frac{\partial}{\partial\theta} (u + iv)_k(z) = iz(\mathfrak{a}_k \Phi_k(z) - \overline{\Phi_k(z)} + \overline{z\Phi'_k(z)} + z^{-1}\overline{z\Psi_k(z)}),$$

(1.3)

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (код проекта 04-01-00160).

$$2\mu_k \frac{\partial}{\partial r} (u+iv)_k(z) = e^{i\theta} (x_k \Phi_k(z) - \overline{\Phi_k(z)}) - r \overline{\Phi'_k(z)} - e^{-i\theta} \overline{\Psi_k(z)},$$

$$z \in S_k, \qquad x_1 = \frac{3-\nu_1}{1+\nu_1}, \qquad x_2 = x_3 = x = \frac{3-\nu}{1+\nu}, \qquad \mu_2 = \mu_3 = \mu, \qquad k = 1, 2, 3.$$

Здесь σ_r , σ_θ , $\tau_{r\theta}$ — компоненты тензора напряжений в полярных координатах r, θ ($r e^{i\theta} = x + iy$) в расчете на единицу толщины пластины или заплатки; $\Phi_k(z)$, $\Psi_k(z)$ — однозначные аналитические функции (комплексные потенциалы) в области S_k , причем на бесконечности

$$\Phi_3(z) = \Gamma + Qz^{-1} + O(z^{-2}), \qquad \Psi_3(z) = \Gamma' - \overline{wQ}z^{-1} + O(z^{-2}), \qquad (1.4)$$

где

$$\Gamma = \frac{\sigma_x^{\infty} + \sigma_y^{\infty}}{4} + \frac{2i\mu}{1+\varpi}\omega^{\infty}, \qquad \Gamma' = \frac{\sigma_y^{\infty} - \sigma_x^{\infty}}{2} + i\tau_{xy}^{\infty}, \qquad Q = -\frac{X+iY}{2\pi(1+\varpi)h}.$$
В (1.4) $X + iY = ih \int_L p(t) dt = -hR \int_0^{2\pi} p(R e^{i\theta}) e^{i\theta} d\theta$ есть главный вектор внешних усилий,

действующих на границе выреза.

2. Решение задачи. Запишем заданную функцию $p(t), t \in L$ как функцию от полярного угла θ :

$$p(t) = p(R e^{i\theta}) = g(\theta), \qquad 0 \le \theta \le 2\pi \quad (R = \text{const}).$$
 (2.1)

Как и при решении основных задач теории упругости для круга [1], будем считать функцию $g(\theta)$ непрерывно-дифференцируемой на отрезке $[0, 2\pi]$, удовлетворяющей условиям $g(0) = g(2\pi), g'(0) = g'(2\pi)$ и имеющей вторую производную, удовлетворяющую условию Дирихле. Тогда эта функция разлагается в комплексный ряд Фурье

$$p(R e^{i\theta}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} A_n e^{in\theta}, \qquad 0 \leqslant \theta \leqslant 2\pi,$$
(2.2)

где

$$A_n = \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} p(R e^{i\theta}) e^{-in\theta} d\theta, \qquad n = 0, \pm 1, \dots$$

Коэффициенты A_n удовлетворяют неравенствам

$$|A_n| \leq M/|n|^3$$
, $M = \text{const} > 0$, $n = \pm 1, \pm 2, \dots$, (2.3)

обеспечивающим правомерность всех производимых в дальнейшем операций со степенными рядами.

Комплексные потенциалы в областях S_k будем искать в виде степенных рядов:

$$\Phi_k(z) = \sum_{n = -\infty}^{+\infty} a_{nk} z^n, \qquad \Psi_k(z) = \sum_{n = -\infty}^{+\infty} b_{nk} z^n,$$
(2.4)

где

$$a_{n1} = b_{n1} = 0, \quad n = -1, -2, \dots, \qquad a_{n3} = b_{n3} = 0, \quad n = 1, 2, \dots$$
 (2.5)

и, согласно (1.4),

$$a_{03} = \Gamma, \qquad a_{-13} = Q, \qquad b_{03} = \Gamma', \qquad b_{-13} = -\overline{a}\overline{Q}.$$
 (2.6)

На основании условий (1.1), (1.2) и формул (1.3) на окружностях L и L_1 имеем следующие краевые условия:

$$\begin{split} \Phi_{2}(t) + \overline{\Phi_{2}(t)} - \overline{t\Phi_{2}'(t)} - t^{-1}\overline{t\Psi_{2}(t)} &= p(t), \qquad t = R e^{i\theta}, \\ \mu_{*}^{-1}(x_{1}\Phi_{1}(t) - \overline{\Phi_{1}(t)} + \overline{t\Phi_{1}'(t)} + t^{-1}\overline{t\Psi_{1}(t)}) &= x\Phi_{2}(t) - \overline{\Phi_{2}(t)} + \overline{t\Phi_{2}'(t)} + t^{-1}\overline{t\Psi_{2}(t)} = \\ &= x\Phi_{3}(t) - \overline{\Phi_{3}(t)} + \overline{t\Phi_{3}'(t)} + t^{-1}\overline{t\Psi_{3}(t)}, \qquad t = R_{1} e^{i\theta}, \quad (2.7) \\ h_{*}(\Phi_{1}(t) + \overline{\Phi_{1}(t)} - \overline{t\Phi_{1}'(t)} - t^{-1}\overline{t\Psi_{1}(t)}) + \Phi_{2}(t) + \overline{\Phi_{2}(t)} - \overline{t\Phi_{2}'(t)} - t^{-1}\overline{t\Psi_{2}(t)} = \\ &= \Phi_{3}(t) + \overline{\Phi_{3}(t)} - \overline{t\Phi_{3}'(t)} - t^{-1}\overline{t\Psi_{3}(t)}, \qquad t = R_{1} e^{i\theta}, \\ 0 \leqslant \theta \leqslant 2\pi, \qquad \mu_{*} = \mu_{1}/\mu, \qquad h_{*} = h_{1}/h. \end{split}$$

Считая ряды (2.4) и ряды, полученные почленным дифференцированием от $\Phi_k(z)$, равномерно сходящимися в соответствующих областях S_k , включая их границы, подставим их в условия (2.7). Тогда, учитывая (2.1), (2.2), (2.5), (2.6), для нахождения остальных неизвестных коэффициентов a_{nk} , b_{nk} этих рядов получим бесконечную систему линейных алгебраических уравнений, которая распадается на конечные системы относительно отдельных групп коэффициентов. Их решения находятся по следующим формулам:

$$\begin{split} a_{02} &= \frac{(x_1-1)(x+1)\operatorname{Re}\Gamma + 2h_*\mu_*R_*^2\operatorname{Re}A_0}{2h_*\mu_*(x-1+2R_*^2) + (x_1-1)(x+1)} + i\operatorname{Im}\Gamma, \qquad a_{12} = \frac{2(1-R_*^2)\overline{Q} + R_1R_*^3A_1}{R_1^2\beta_1}, \\ a_{01} &= \frac{\mu_*}{x_1-1}\left((x-1+2R_*^2)\operatorname{Re}a_{02} - R_*^2\operatorname{Re}A_0\right) + \frac{i\mu_*}{x_1+1}\left((x+1)\operatorname{Im}\Gamma - R_*^2\operatorname{Im}A_0\right), \\ a_{11} &= -\frac{x+1}{h_*}a_{12}, \qquad a_{22} = \frac{\Delta_2}{R_1^2}\left(3\frac{x+1}{\mu_*}\left(1-R_*^2\right)\Gamma' + \gamma_2R_*^4A_2 + 3\alpha(1-R_*^2)\overline{A_{-2}}\right), \\ a_{21} &= -(x+1)h_*^{-1}a_{22}, \qquad a_{-22} = R_1^2\Delta_2(\mu_*^{-1}(x+1)\beta_2\overline{\Gamma}' + \alpha\beta_2A_{-2} - \alpha(1-R_*^2)R_*^4\overline{A_2}), \\ a_{-23} &= \alpha^{-1}\mu_*^{-1}((x+1)a_{-22} - h_*\mu_*R_1^2\overline{\Gamma}'), \qquad a_{-12} = Q, \qquad b_{-12} = -x\overline{Q}, \\ b_{01} &= \mu_*\Gamma' + \mu_*xR_1^{-2}\overline{a_{-23}} - R_1^2a_{21}, \qquad b_{02} = R^{-2}\overline{a_{-22}} - R^2a_{22} - \overline{A_{-2}}, \\ b_{-33} &= x\overline{a_{12}}R_1^4 + b_{-32}, \qquad b_{-32} = \overline{a_{12}}R^4 + 2QR^2 - \overline{A_1}R^3, \qquad (2.8) \\ b_{-23} &= \mu_*^{-1}R_1^2(x_1-1)\operatorname{Re}a_{01} - R_1^2(x-1)\operatorname{Re}\Gamma + iR^2\operatorname{Im}A_0, \qquad b_{-22} = 2R^2\operatorname{Re}a_{02} - R^2\overline{A_0}, \\ b_{-42} &= 3R^2a_{-22} + R^6\overline{a_{22}} - R^4\overline{A_2}, \qquad b_{-43} = \mu_*^{-1}x_1R_1^6\overline{a_{21}} + 3R_1^2a_{-23}, \\ a_{-23} &= R_1^{-n}\Delta_n(\gamma_nR_*^{n+2}A_n + (n+1)\alpha(1-R_*^2)R_*^{n-n}\overline{A_n}), \qquad a_{n1} &= -(x+1)h_*^{-1}a_{n2}, \\ a_{-n2} &= R_1^n\Delta_n\alpha(R_*^{2-n}\beta_nA_{-n} - (n-1)(1-R_*^2)R_*^{2-n}\overline{A_{-n}}), \qquad a_{n1} &= -(x+1)h_*^{-1}a_{n2}, \\ b_{-(n+2)2} &= (n+1)R^2a_{-n2} + R^{2n+2}\overline{a_{n2}} - R^{n+2}\overline{A_n}, \qquad b_{-(n+2)3} &= \mu_*^{-1}x_1R_1^{2n+2}\overline{a_{n1}} + (n+1)R_1^2a_{-n3}, \\ b_{(n-2)1} &= \mu_*x\overline{R_1^{2-n}}\overline{a_{-n3}} - (n-1)R_1^2a_{n1}, \qquad b_{(n-2)2} &= R^{2-2n}\overline{a_{-n2}} - (n-1)R^2a_{n2}, \qquad n=3,4,\ldots, \\ r_{n2} &= R_*(R_1, \alpha) &= \mu_*^{-1}(x+1+h_*\mu_*x), \beta_n &= x + \mu_*^{-1}h_*^{-1}x_1(x+1) + R_*^{2n+2}, \gamma_n &= h_*x^2 + R_*^{2-2n}\alpha, \Delta_n &= (\beta_n\gamma_n + \alpha(n^2-1)(1-R_*^2)^2)^{-1}. \end{aligned}$$

Из этих формул и неравенств (2.3) следует, что при $n \to \infty$ коэффициенты рядов (2.4) убывают как $|n|^{-3}$, что обеспечивает сходимость этих рядов.

Замечание. Решение задачи в случае заклеивания кругового выреза заплаткой того же радиуса можно получить из найденного решения непосредственно предельным переходом $R_1 \rightarrow R$. Полученные таким образом формулы совпадают с точностью до обозначений с формулами, приведенными в [2]. При этом условия сопряжения (1.2) можно записать в виде

$$(u+iv)_{1}(t) = (u+iv)_{3}(t), \qquad h_{1}(\sigma_{r}+i\tau_{r\theta})_{1}(t) = h(\sigma_{r}+i\tau_{r\theta})_{3}(t),$$
$$(u+iv)_{2}(t) = (u+iv)_{1}(t), \qquad t \in L$$

(последнее условие на окончательное решение задачи не влияет).

3. Исследование напряженного состояния при p(t) = 0. Если граница выреза свободна от напряжений, то все коэффициенты $A_n = 0$. Тогда из формул (2.4), (2.8) получим следующие представления для комплексных потенциалов:

$$\Phi_k(z) = a_{-2k} z^{-2} + a_{0k} + a_{2k} z^2,$$

$$\Psi_k(z) = b_{-4k} z^{-4} + b_{-2k} z^{-2} + b_{0k}, \qquad z \in S_k, \quad k = 1, 2, 3,$$
(3.1)

где $a_{-21} = a_{23} = b_{-41} = b_{-21} = 0$. Тогда напряжения в точке $z = r e^{i\theta} \in S_k$ пластины или заплатки согласно (1.3) находятся по формулам:

$$\sigma_{r}(z)_{k} = 2 \operatorname{Re} a_{0k} - r^{-2} \operatorname{Re} b_{-2k} + (4r^{-2} \operatorname{Re} a_{-2k} - r^{-4} \operatorname{Re} b_{-4k} - \operatorname{Re} b_{0k}) \cos 2\theta + + (4r^{-2} \operatorname{Im} a_{-2k} - r^{-4} \operatorname{Im} b_{-4k} + \operatorname{Im} b_{0k}) \sin 2\theta,$$

$$\sigma_{\theta}(z)_{k} = 2 \operatorname{Re} a_{0k} + r^{-2} \operatorname{Re} b_{-2k} + (4r^{2} \operatorname{Re} a_{2k} + r^{-4} \operatorname{Re} b_{-4k} + \operatorname{Re} b_{0k}) \cos 2\theta + + (-4r^{2} \operatorname{Im} a_{2k} + r^{-4} \operatorname{Im} b_{-4k} - \operatorname{Im} b_{0k}) \sin 2\theta,$$

$$\tau_{r\theta}(z)_{k} = r^{-2} \operatorname{Im} b_{-2k} + (2r^{2} \operatorname{Im} a_{2k} - 2r^{-2} \operatorname{Im} a_{-2k} + r^{-4} \operatorname{Im} b_{-4k} + \operatorname{Im} b_{0k}) \cos 2\theta + + (2r^{2} \operatorname{Re} a_{2k} + 2r^{-2} \operatorname{Re} a_{-2k} - r^{-4} \operatorname{Re} b_{-4k} + \operatorname{Re} b_{0k}) \sin 2\theta, \qquad k = 1, 2.$$

(3.2)

Определим, при каких значениях полярного угла θ напряжения σ_r , σ_{θ} , $\tau_{r\theta}$ на окружности |z| = r достигают своих экстремальных значений. С этой целью, опустив ради удобства аргументы и индексы у напряжений, запишем формулы (3.2) в виде

$$\sigma_r = \alpha_1 + \operatorname{Re}(c_1 e^{2i\theta}), \qquad \sigma_\theta = \alpha_2 + \operatorname{Re}(c_2 e^{2i\theta}), \qquad \tau_{r\theta} = \alpha_3 + \operatorname{Im}(c_3 e^{2i\theta}),$$

Где $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ — не зависящие от полярного угла θ действительные коэффициенты и $c_1 = 4r^{-2}\overline{a_{-2k}} - r^{-4}\overline{b_{-4k}} - b_{0k}, c_2 = 4r^2a_{2k} + r^{-4}\overline{b_{-4k}} + b_{0k}, c_3 = 2r^2a_{2k} + 2r^{-2}\overline{a_{-2k}} - r^{-4}\overline{b_{-4k}} + b_{0k}.$ Так как $a_{-21} = a_{23} = b_{-41} = 0$, а остальные неизвестные постоянные $a_{2k}, \overline{a_{-2k}}, b_{0k}, \overline{b_{-4k}}$, как видно из формул (2.8), прямо пропорциональны числу Γ' с действительными коэффициентами пропорциональности, то $c_j = d_j\Gamma'$, где d_j — некоторые действительные числа. Следовательно, $\sigma_r = \alpha_1 + d_1|\Gamma'|$ Re $e^{i(\arg\Gamma'+2\theta)}, \sigma_\theta = \alpha_2 + d_2|\Gamma'|$ Re $e^{i(\arg\Gamma'+2\theta)}, \tau_{r\theta} = \alpha_3 + d_3|\Gamma'|$ Im $e^{i(\arg\Gamma'+2\theta)}$ и на окружности |z| = r напряжения σ_r, σ_θ достигают своих экстремальных значений при полярных углах $\theta_1 = -\arg\Gamma'/2$ и $\theta_2 = (\pi - \arg\Gamma')/2$, а напряжение $\tau_{r\theta}$ — при $\theta_3 = (\pi - 2\arg\Gamma')/4$ и $\theta_4 = -(\pi + 2\arg\Gamma')/4$.

Таким образом, на каждой окружности |z| = r экстремальные значения напряжений достигаются в точках, имеющих одни и те же полярные углы θ_1 , θ_2 или θ_3 , θ_4 , которые не зависят ни от полярного радиуса этих точек, ни от упругих и геометрических параметров пластины и заплатки, а зависят только от arg Γ' , т. е. от действующих на бесконечности силовых параметров.



Рис. 1

Далее для нахождения экстремальных значений напряжений в каждой из областей S_k надо в формулах (3.2) положить $\theta = \theta_1$, $\theta = \theta_2$ или $\theta = \theta_3$, $\theta = \theta_4$ и у полученных степенных функций от полярного радиуса r найти экстремальные значения при изменении r в пределах, определяемых выбранной областью S_k .

Для нахождения смещений точек линий L и L₁ воспользуемся формулами

$$(u+iv)(R_1 e^{i\theta}) = \int_0^{R_1} \frac{\partial (u+iv)_1}{\partial r} dr + \int_0^{\theta} \frac{\partial (u+iv)_1}{\partial \theta} d\theta,$$

$$(u+iv)(R e^{i\theta}) = \int_0^{R_1} \frac{\partial (u+iv)_1}{\partial r} dr + \int_{R_1}^R \frac{\partial (u+iv)_2}{\partial r} dr + \int_0^{\theta} \frac{\partial (u+iv)_2}{\partial \theta} d\theta$$

а также формулами (1.3), (3.1). После элементарных преобразований получим равенства

$$(u+iv)(R_{1}e^{i\theta}) = R_{1}(-(\overline{a_{21}}R_{1}^{2}+\overline{b_{01}})e^{-i\theta}+(x_{1}a_{01}-\overline{a_{01}})e^{i\theta}+x_{1}a_{21}R_{1}^{2}e^{3i\theta}/3)/(2\mu_{1}),$$

$$(u+iv)(Re^{i\theta}) = R(-(xa_{-22}R^{-2}+\overline{a_{22}}R^{2}+\overline{b_{02}})e^{-i\theta}+(xa_{02}-\overline{a_{02}}+\overline{b_{-22}}R^{-2})e^{i\theta}+(xa_{22}R^{2}-3\overline{a_{-22}}R^{-2}+\overline{b_{-42}}R^{-4})e^{3i\theta}/3)/(2\mu).$$

ПРИМЕРЫ. Пусть пластина и заплатка, толщина которой вдвое меньше толщины пластины, имеют упругие постоянные $\mu = 40$ МПа, $\nu = 0.37$ и $\mu_1 = 174.2$ МПа, $\nu_1 = 0.22$ соответственно для Си и сплава Al₂O₃. Отношение радиусов выреза и заплатки 1:2. На бесконечности на пластину действует только растягивающее напряжение $\sigma_x^{\infty} = \sigma$ МПа или только сдвигающее напряжение $\tau_{xy}^{\infty} = \sigma$ МПа (в расчете на единицу толщины пластины). Все остальные исходные силовые параметры нулевые.

На рис. 1 сплошными линиями показаны деформации границ выреза L и заплатки L_1 , а пунктирными линиями — исходные положения окружностей L и L_1 до приложения нагрузок. Для наглядности смещения точек линий L и L_1 взяты с коэффициентом $\mu/(2\sigma R_1)$. Рис. 1,a соответствует случаю $\sigma_x^{\infty} \neq 0$, рис. 1, δ — случаю $\tau_{xy}^{\infty} \neq 0$.



На рис. 2 для случая приложения к пластине только нагрузки $\sigma_x^{\infty} = \sigma$ приведены графики напряжений σ_r (рис. 2,*a*), $\tau_{r\theta}$ (рис. 2,*b*) и σ_{θ} (рис. 2,*b*) на верхней половине линии соединения L_1 как со стороны пластины, так и со стороны заплатки в зависимости от полярного угла θ ($0 \leq \theta \leq \pi$). На нижней половине линии L_1 ($-\pi \leq \theta \leq 0$) напряжения распределены симметрично. Здесь и далее на рисунках цифрой 1 обозначены графики напряжений на L_1 со стороны заплатки, цифрами 2 и 3 — графики напряжений соответственно на внутренней и внешней стороне линии L_1 со стороны пластины, цифрой 4 — графики напряжений в случае классической задачи растяжения пластины со свободным от напряжений вырезом $|z| \leq R$ под действием отдаленной нагрузки σ_x^{∞} , цифрами 5 и 6 — графики напряжений на L_1 изнутри и извне соответственно в случае заклеивания кругового выреза радиуса R_1 заплаткой того же радиуса.

Как следует из рис. 2, наличие кругового кольца S_2 в рассматриваемой задаче уменьшает концентрацию напряжений на линии соединения L_1 со стороны заплатки (график 1) по сравнению со случаем заделки выреза радиуса R_1 заплаткой того же радиуса (график 5), т. е. S_2 играет роль ребра жесткости.

На рис. 3 представлены графики растягивающего напряжения σ_{θ} на границе выреза L при $\sigma_x^{\infty} = \sigma$ (рис. 3,*a*) и $\tau_{xy}^{\infty} = \sigma$ (рис. 3,*b*). Сплошной линией показаны графики σ_{θ} на границе выреза при усилении его заплаткой, пунктирной линией — при отсутствии



Рис. 4

заплатки. Напряжения σ_r и $\tau_{r\theta}$ на L равны нулю априори. Как следует из рисунка, в рассматриваемом примере наличие заплатки уменьшает концентрацию напряжения σ_{θ} на границе выреза в несколько раз.

На рис. 4 приведены графики максимального по абсолютной величине значения растягивающего напряжения σ_{θ} в пластине на границе выреза при усилении его заплаткой в зависимости от отношений R_1/R (рис. 4,*a*), h/h_1 (рис. 4,*b*), μ/μ_1 (рис. 4,*b*) — радиусов, толщин и модулей сдвигов заплатки и пластины. Линии 1 на рисунке — графики при нагружении пластины напряжением $\sigma_x^{\infty} = \sigma$, линии 2 — напряжением $\tau_{xy}^{\infty} = \sigma$. В отсутствие заплатки max $|\sigma_{\theta}|$ на границе выреза равен 3 σ при $\sigma_x^{\infty} = \sigma$ и равен 4 σ при $\tau_{xy}^{\infty} = \sigma$. При $\sigma_x^{\infty} = \sigma$ максимальное значение $|\sigma_{\theta}|$ достигается в точках с полярными углами $\theta = \pm \pi/2$, а при $\tau_{xy}^{\infty} = \sigma$ — в точках с полярными углами $\theta = \pm \pi/4$ и $\theta = \pm 3\pi/4$.

В других постановках задача ремонта пластин с дефектами посредством накладок рассматривается в работах [3–5].

ЛИТЕРАТУРА

1. Мусхелишвили Н. И. Некоторые основные задачи математической теории упругости. М.: Наука, 1966.

- 2. Сильвестров В. В., Землянова А. Ю. Напряженное состояние системы упругих пластин, соединенных вдоль окружности // Изв. Нац. акад. наук и искусств Чувашской Республики. 2000. № 4. С. 54–60.
- Bardzokas D., Exadaktylos G. E., Anastaselos G. The effect of stringers and patches on the stress intensities around cracks in the plates // Eng. Frac. Mech. 1996. V. 55. P. 935–955.
- Lee K. Y., Kim O. W. Stress intensity factor for sheet-reinforced and cracked plate subjected to remote normal stress // Eng. Frac. Mech. 1998. V. 61. P. 461–468.
- Wang C. H., Rose L. R. F. Bonded repair of cracks under mixed mode loading // Intern. J. Solids Structures. 1998. V. 35, N 21. P. 2749–2773.

Поступила в редакцию 4/IV 2003 г., в окончательном варианте — 23/IX 2003 г.